

R3.05 - Programmation Système

Bases de C

Cyril Grelier

Université de Lorraine - IUT de Metz



- Inventé au début des années **1970** par **Dennis Ritchie** aux Bell Labs.
- Utilisé initialement pour réécrire le système **Unix**.
- Langage **impératif**, **compilé**, proche du matériel.
 - un langage de **bas niveau** comparé aux langages modernes ;
 - un langage de **haut niveau** comparé à l'assembleur.
- Toujours très employé : systèmes d'exploitation/embarqués, pilotes, ...
Et le sera pour de nombreuses années
- Voir [Zig](#) et [Rust](#) qui se présentent comme des alternatives modernes au C
- Rust étant le 3ème langage à rejoindre le développement du noyau Linux après l'assembleur et le C



Dennis Ritchie



Brian Kernighan

Hello World !

```
1  #include <stdio.h>
2  #include <stdlib.h>
3
4  int main(void) {
5      printf("Hello World!\n"); // écrit sur stdout
6      return EXIT_SUCCESS; // signale une fin normale : EXIT_SUCCESS ou 0
7      // depuis C99, le return 0 n'est plus obligatoire à la fin du main
8  }
```

```
1  $ # Compilation avec GCC
2  $ gcc -std=c2x -Wall -Wextra -pedantic hello.c -o hello
3  $ # Exécution
4  $ ./hello
5  Hello World!
```

Variables : déclaration / initialisation - allocation automatique

```
1 // Déclaration
2 type nom_variable;
3 // Déclaration + initialisation (recommandé)
4 type nom_variable = valeur;
5 // Déclaration variable constante avec initialisation
6 const type nom_variable = valeur;
```

Les variables sont composées de :

- un **type** : qui détermine la nature et la taille de la donnée en octets (1 octet = 8 bits),
- un **nom** : lettre ou `_`, puis lettres/chiffres/`_`; pas de mot-clé du C,
- un **espace mémoire réservé** : dont la taille dépend du type, identifié grâce à son adresse,
- une **valeur** : optionnelle à l'initialisation, mais obligatoire avant toute utilisation, stockée dans l'espace mémoire réservé.

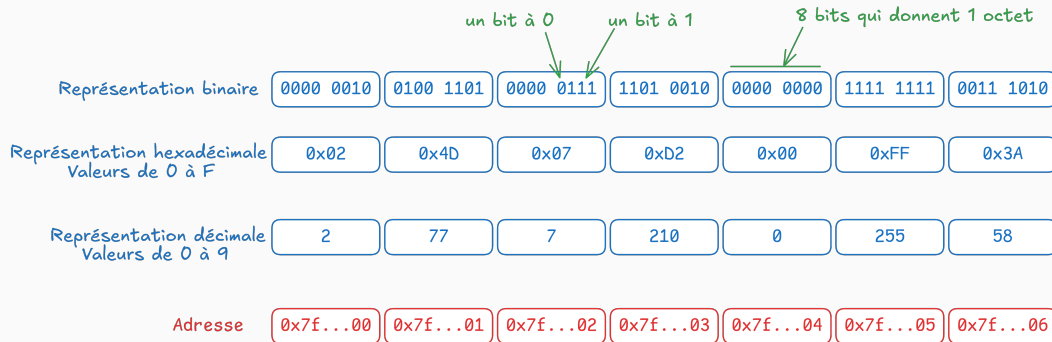
Une variable déclarée dans une fonction est allouée automatiquement sur le **stack** (la pile) puis automatiquement libérée à la fin de la fonction → on parle d'**allocation automatique**.

Types courants et sizeof

```
1  #include <stdbool.h> // import bool et true/false
2  #include <stdint.h>  // import de int32_t int64_t
3
4  sizeof (type)    // retourne la taille
5  sizeof variable // de la variable/type
6
7  bool b = true;           // 1 octet = 8 bits
8  char c = 65; // ou = 'A' // 1 octet = 8 bits
9  int i = 42;              // 4 octets = 32 bits
10 int32_t i32 = 1500;       // 4 octets = 32 bits
11 int64_t i64 = 345623132; // 8 octets = 64 bits
12 float f = 3.1415926f;    // 4 octets = 32 bits
13 double d = -12345.6789;  // 8 octets = 64 bits
14 int *p = &i;             // 8 octets = 64 bits
```

La mémoire - Les octets

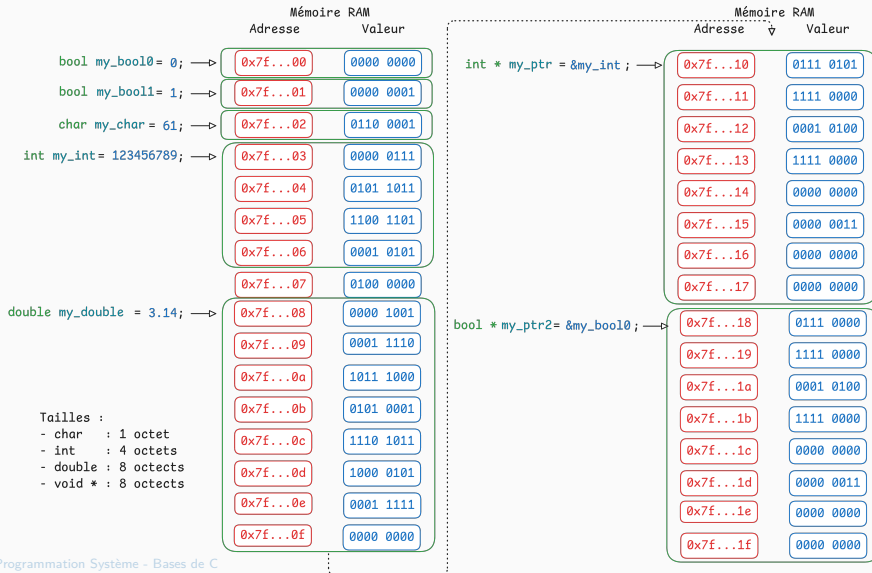
La mémoire est un ensemble de blocs de 8 bits appelés octets repérés par une adresse



Les adresses sont généralement affichées sous forme hexadécimale :

- En décimal, un octet va de 0 à 255, 1 à 3 caractères pour le représenter
- En hexadécimal, un octet va de 0x00 à 0xff, 2 caractères tout le temps

La mémoire - Les variables en mémoire



Sorties (printf, puts) & Entrées (scanf, fgets)

```
1  #include <stdio.h>
2  #include <string.h>
3
4  int main(void) {
5      char nom[100];
6      puts("Votre nom ?");
7      fgets(nom, sizeof nom, stdin); // fgets pour chaînes
8      nom[strcspn(nom, "\n")] = '\0'; // retire le \n
9
10     int age;
11     puts("Quel est votre âge ?");
12     scanf("%d", &age); // scanf pour nombres
13
14     printf("Bonjour %s, %d ans.\n", nom, age);
15 }
```

Spécificateurs utiles : %d (int), %f (float/double), %s (char*), %zu (size_t), %p (void*).

Contrôle du flux & Boucles

```
int a = 5;
if (a != 8) {
    printf("a n'est pas un 8");
}
if (a % 2 == 0) {
    printf("a est pair\n");
} else {
    printf("a est impair\n");
}
if (a > 10) {
    printf("a est plus grand que 10\n");
} else if (a > 3) {
    printf("a est entre 4 et 10\n");
} else {
    printf("a est 3 ou moins\n");
}
```

```
for (int i = 0; i < 5; i++) {
    printf("%d ", i);
}

int j = 0;
while (j < 3) {
    printf("%d ", j);
    j++;
}

int k = 0;
do {
    printf("%d ", k);
    k++;
} while (k < 2);
```

Fonctions : prototypes et définitions

```
#include <stdio.h>

// prototypes (éventuellement dans un .h)
void bonjour(void);
int get_number(void);
int addition(int a, int b);

// définitions (éventuellement dans un .c)
void bonjour(void) {
    puts("Bonjour !");
}
int get_number(void) {
    return 42;
}
int addition(int a, int b) {
    return a + b;
}
```

```
// appels
bonjour();
printf("Numéro : %d\n", get_number());
printf("3 + 4 = %d\n", addition(3,4));
```

- Fonctions sans paramètres
→ préciser void
- Avant C23 : sans void, un appel
comme bonjour("coucou"); compile
sans erreur

main et arguments

```
1  #include <stdio.h>
2
3  // si pas d'arguments :
4  int main (void) {
5      // ...
6  }
7  // sinon :
8  // int main(int argc, char *argv[])
9  // int main(int argc, char **argv)
10 // ou depuis C23 (+1 car un pointeur NULL est ajouté à la fin des arguments) :
11 int main(int argc, char *argv[argc + 1]) {
12     printf("argc = %d\n", argc);
13     for (int i = 0; i < argc; ++i) {
14         printf("argv[%d] = %s\n", i, argv[i]);
15     }
16 }
```

Tableaux : 1D et 2D

```
// ----- Tableau 1D -----
#define TAILLE 5
int notes[TAILLE] = {8, 5, 7, 1, 4};
for (int i = 0; i < TAILLE; ++i) {
    printf("%d ", notes[i]);
}

// ----- Tableau 2D -----
// lignes x colonnes
int matrice[3][2] = {
    {1, 2},
    {3, 4},
    {5, 6}
};
printf("%d\n", matrice[1][0]); // 3
```

```
// ----- Fonctions 1D -----
void afficher_tab(const int *t, size_t n);
// ou
void afficher_tab(const int t[], size_t n);

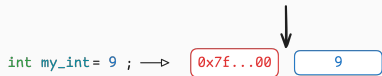
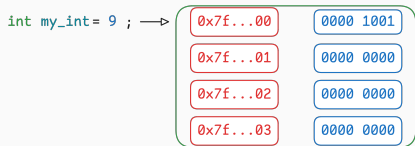
// appel :
afficher_tab(notes, TAILLE);

// ----- Fonctions 2D -----
// On doit préciser la taille de la 2e dimension :
void afficher_mat(const int m[][2], size_t lignes);
// ou (équivalent) :
void afficher_mat(const int (*m)[2], size_t lignes);

// appel :
afficher_mat(matrice, 3);
```

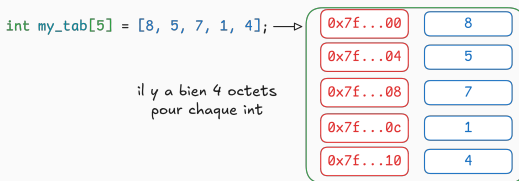
Pas de vérification d'indices : hors bornes → **comportement indéfini** (*Undefined Behavior* - UB).

Simplification la représentation d'un int



my_int prend 4 octets qui commencent à l'adresse 0x7f...00

Représentation d'un tableau d'int



il y a bien 4 octets pour chaque int

L'adresse du tableau est 0x7f...00

Le programme sait qu'en mémoire il y a 5 cases de taille 4 octets qui se suivent

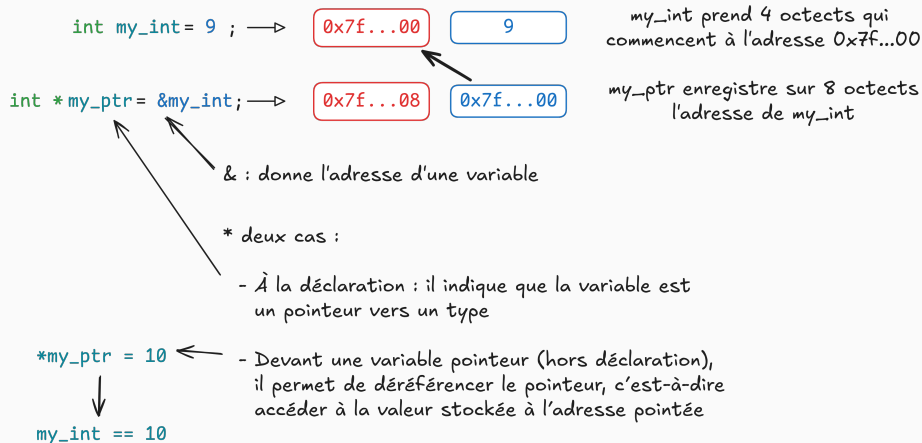
Pointeurs : bases

Un **pointeur** est une variable qui contient l'**adresse** mémoire d'une autre variable.

```
1  int var = 42;
2  int *ptr = &var; // ptr pointe vers var
3
4  // cast des adresses en void * pour %p
5  printf("%p\n", (void *)&var); // 0x7ffc75afed9c
6  printf("%p\n", (void *)ptr);  // 0x7ffc75afed9c
7  printf("%d\n", *ptr);         // 42
8
9  *ptr = 5;                    // modifie var via ptr grâce au déréférencement
10 printf("%d\n", var); // 5
```

Peu importe le type pointé, sur un système 64 bits, un pointeur aura toujours une taille de 64 bits/8 octets. La taille réservée pour le pointeur correspond à celle d'une adresse en mémoire, pas à la donnée pointée.

Pointeurs



Les pointeurs permettent :

- de modifier directement une variable déclarée dans une autre fonction
- de retourner plusieurs résultats en modifiant les variables passées en paramètres

```
void doubler(int *n) {
    *n *= 2;
}

void carre_cube(int n, int *carre, int *cube) {
    *carre = n * n;
    *cube  = n * n * n;
}

// main ...
int a = 10;
doubler(&a);      // on passe l'adresse de a
printf("%d\n", a); // affiche 20
int n = 3;
int carre;
int cube;
carre_cube(n, &carre, &cube);
printf("%d^2 = %d, %d^3 = %d\n", n, carre, n, cube);
// affiche : 3^2 = 9, 3^3 = 27
```



```
1 // Deux formes équivalentes (le tableau devient un pointeur) :
2 void inverser_signes(int *tab, size_t n);
3 // ou :
4 void inverser_signes(int tab[], size_t n);
5
6 void inverser_signes(int *tab, size_t n) {
7     for (size_t i = 0; i < n; ++i)
8         tab[i] = -tab[i];
9 }
10
11 int tab[4] = {1, -2, 3, -4};
12 inverser_signes(tab, 4);
```

Bonnes pratiques : utiliser `size_t` pour les tailles et `const` si on ne modifie pas le tableau.

```
typedef struct {  
    int x; // champs ou  
    int y; // membres  
} Point;  
  
// ancienne déclaration :  
struct Point{  
    int x;  
    int y;  
};  
  
// passage par adresse :  
void deplacer(Point *p) {  
    p->x++; // == (*p).x++  
    p->y++; // == (*p).y++  
}
```

```
// Déclaration puis initialisation  
Point p1;  
// struct Point p1; si ancien type de déclaration  
p1.x = 3;  
p1.y = 4;  
// Déclaration et initialisation  
Point p2 = {5, 6};  
// Déclaration et initialisation avec noms de champs  
Point p3 = {.x = 5, .y = 4};  
printf("(%d,%d)\n", p1.x, p1.y);  
deplacer(&p);  
printf("(%d,%d)\n", p1.x, p1.y);
```

Fin Partie 1

Vous pouvez faire les exo 1 et 2 de la feuille d'exo sur ARCHE

Séance 2 :

- Chaînes de caractères
- Rappels des pointeurs et passage par adresse
- Allocation dynamique
- Tableaux 2D dynamique
- Erreurs
- Aléatoire

Chaînes de caractères (<string.h>)

```
1  #include <string.h>
2
3  char nom[4] = "Bob";
4  // équivalent à :
5  // char nom[4] = { 'B', 'o', 'b', '\0' };
6  char nom_complet[40];
7
8  strcpy(nom_complet, nom);
9  strcat(nom_complet, " Dupont");
10
11 size_t len = strlen(nom);
12 if (strcmp(nom, "Bob") == 0) {
13     printf("C'est Bob !");
14 }
```

Toujours réserver la place pour le \0.

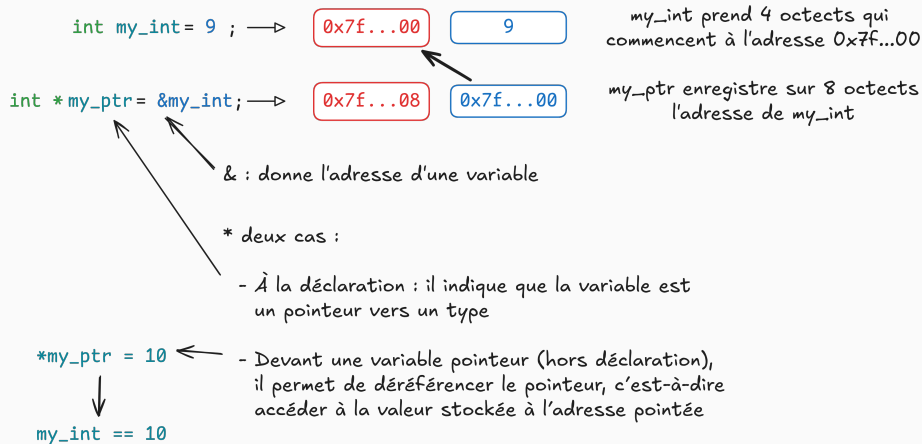
Pointeurs : bases

Un **pointeur** est une variable qui contient l'**adresse** mémoire d'une autre variable.

```
1  int var = 42;
2  int *ptr = &var; // ptr pointe vers var
3
4  // cast des adresses en void * pour %p
5  printf("%p\n", (void *)&var); // 0x7ffc75afed9c
6  printf("%p\n", (void *)ptr);  // 0x7ffc75afed9c
7  printf("%d\n", *ptr);         // 42
8
9  *ptr = 5;                    // modifie var via ptr grâce au déréférencement
10 printf("%d\n", var); // 5
```

Peu importe le type pointé, sur un système 64 bits, un pointeur aura toujours une taille de 64 bits/8 octets. La taille réservée pour le pointeur correspond à celle d'une adresse en mémoire, pas à la donnée pointée.

Pointeurs



Les pointeurs permettent :

- de modifier directement une variable déclarée dans une autre fonction
- de retourner plusieurs résultats en modifiant les variables passées en paramètres
- d'optimiser certaines opérations en évitant des copies coûteuses
- de gérer des structures de données dynamiques (listes, tableaux dynamiques, etc.)

```
void doubler(int *n) {
    *n *= 2;
} // doubler(&mon_int);
void carre_cube(int n, int *carre, int *cube) {
    *carre = n * n;
    *cube = n * n * n;
} // carre_cube(numero, &carre, &cube);
void echanger(int *a, int *b) {
    int tmp = *a;
    *a = *b;
    *b = tmp;
} // echanger(&x, &y);
void deplacer(Point *point) {
    point->x++; // (*point).x == point->x
    point->y++; // (*point).y == point->y
} // deplacer(&mon_point);
void inverser_signes(int *tab, size_t taille) {
    for (size_t i = 0; i < taille; ++i)
        tab[i] = -tab[i];
} // inverser_signes(tab, taille);
```

Allocation : automatique vs dynamique

Automatique (pile / *stack*)

- Déclarée dans une fonction
→ vit le temps du bloc
- Taille connue à la compilation
- Libération **implicite** à la sortie du bloc

Dynamique (tas / *heap*)

- Allouée à l'**exécution** avec
malloc/calloc/realloc
→ vit jusqu'à la libération avec free
- Taille choisie à l'exécution
- **Libération manuelle** avec free

```
// Allocation automatique : stack (pile)
void ma_fonction(void) {
    int a = 2;
    int t[5] = {1,2,3,4,5}; // taille fixe
    printf("%d %d\n", a, t[0]);
} // a et t sont libérés automatiquement ici

// Allocation dynamique : heap (tas)
int *init_tab_dynamique(size_t n) {
    int *tab = malloc(n * sizeof *tab);
    if (!tab) { /* gérer l'erreur */ return; }

    for (size_t i = 0; i < n; ++i)
        tab[i] = (int)i;

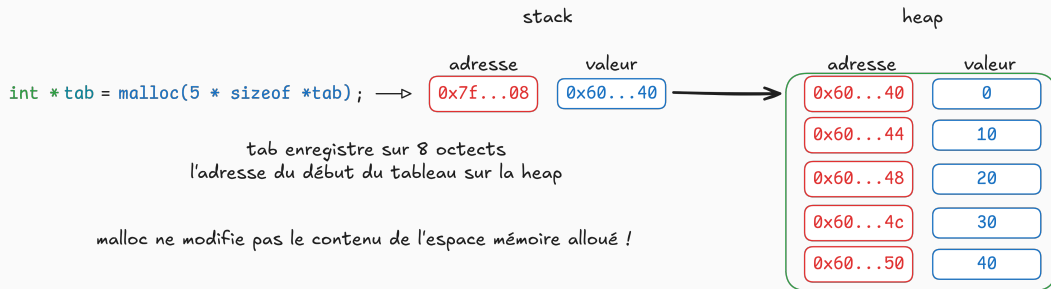
    return tab;
} // le free sera à faire par la fonction qui récupère tab

// À ne jamais faire !!!
// Ne pas retourner l'adresse d'une variable déclarée sur le stack
int *mauvais(void) {
    int x = 42; // vit sur le stack de la fonction
    return &x; // dangling pointer après retour
} // x est libéré automatiquement ici
```


Allocation dynamique - Tableau 1D - malloc/free <stdlib.h>

```
1 // allocation sur la heap d'une zone mémoire de taille 5 * int
2 int *tab = malloc(5 * sizeof *tab);
3 if (!tab) { // malloc retourne NULL si la mémoire n'est pas allouée
4     perror("malloc");
5     exit(EXIT_FAILURE);
6 }
7
8 for (int i = 0; i < 5; ++i) {
9     tab[i] = i * 10;
10 }
11
12 free(tab); // on libère la mémoire allouée dynamiquement
13 tab = NULL; // on évite une utilisation accidentelle du pointeur libéré
14 // si on utilise tab ici -> segfault
15 // si on utilisait tab ici sans le tab = NULL
16 // -> comportement indéfini (le programme fait n'importe quoi ou segfault)
```

Allocation dynamique - Tableau 1D



Un pointeur déclaré sans malloc est une variable comme les autres → il vit sur le stack (pile).

Avec malloc :

- le pointeur est toujours sur le stack
- mais la mémoire pointée est allouée sur la heap (tas)

Allocations dynamiques & paramètres de fonction

```
// alloue et renvoie la mémoire (propriété -> appelant)
int *tab_creer(size_t n, int val) {
    int *t = malloc(n * sizeof *t);
    if (!t) return NULL;
    for (size_t i = 0; i < n; ++i) t[i] = (int)val;
    return t; // l'appelant devra free(t)
}

// la fonction utilise la structure
// pas de transfert de propriété
void tab_remplir(int *t, size_t n, int val) {
    for (size_t i = 0; i < n; ++i) t[i] = val;
}

// la fonction redimensionne (double pointeur + realloc)
// pas de transfert de propriété
// mais retour indique si le redimensionnement a
↪ fonctionné
int tab_redimensionner(int **t, size_t nouveau_n) {
    int *tmp = realloc(*t, nouveau_n * sizeof **t);
    if (!tmp) return 0; // échec: *t inchangé
    *t = tmp;           // succès: *t mis à jour
    return 1;
}
```

```
size_t n = 5;
int *t = tab_creer(n, 7);
if (!t) { perror("malloc"); return EXIT_FAILURE; }

tab_remplir(t, n, 42); // t déjà alloué par l'appelant

if (!tab_redimensionner(&t, 10)) {
    free(t);
    return EXIT_FAILURE;
}
// ... utiliser t[0..9] ...

free(t); // propriété appelant
t = NULL;
```

Règle d'ownership : celui qui alloue (malloc/calloc/realloc) est responsable du free, sauf si la fonction documente explicitement un transfert de propriété.

Allocation dynamique - struct

```
typedef struct {
    int x;
    int y;
} Point;

// Fabrique : alloue et initialise
Point *point_creer(int x, int y) {
    Point *p = malloc(sizeof *p);
    if (!p) { perror("malloc Point"); return NULL; }
    p->x = x;
    p->y = y;
    return p; // propriété transférée à l'appelant
}

void point_afficher(const Point *p) {
    printf("(%d,%d)\n", p->x, p->y);
}

void point_detruire(Point **pp) {
    if (pp && *pp) {
        free(*pp);
        *pp = NULL; // éviter le dangling pointer
    }
}
```

```
int main(void) {
    Point *p = point_creer(3, 4);
    if (!p) return EXIT_FAILURE;

    point_afficher(p); // (3,4)

    p->x++; // modification
    p->y += 10; // via pointeur
    point_afficher(p); // (4,14)

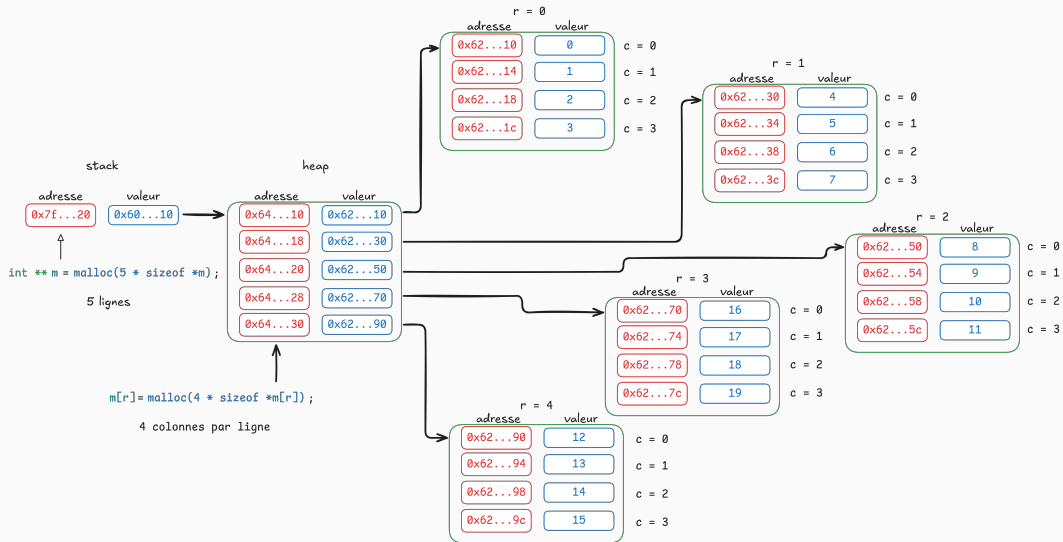
    // on donne l'adresse du pointeur pour
    // permettre la mise à NULL
    point_detruire(&p); // free + mise à NULL
}
```

- point_creer → transmet la propriété (ownership)
- point_detruire → libère et met à NULL
- le main gère le cycle de vie complet

Tableau 2D dynamique : tableau de pointeurs

```
1  size_t R=5, C=10;
2  int **m = malloc(R * sizeof *m);
3  if (!m) { perror("malloc row"); exit(EXIT_FAILURE); }
4  for (size_t r = 0; r < R; ++r) {
5      m[r] = malloc(C * sizeof *m[r]);
6      if (!m[r]) { perror("malloc col");
7          for (size_t i = 0; i < r; ++i) free(m[i]);
8          free(m); exit(EXIT_FAILURE);
9      }
10 }
11 for (size_t r=0; r<R; ++r)
12     for (size_t c=0; c<C; ++c)
13         m[r][c] = (int)(c + r*C);
14
15 for (size_t r=0; r<R; ++r) free(m[r]);
16 free(m);
```

Tableau 2D dynamique : tableau de pointeurs



Gestion des erreurs : valeurs de retour / errno

```
1  #include <errno.h>
2  #include <stdio.h>
3  #include <stdlib.h>
4  #include <string.h>
5
6  int *tab = malloc(5 * sizeof *tab);
7  if (!tab) { // malloc retourne NULL si la mémoire n'est pas allouée
8      fprintf(stderr, "Erreur %d : %s\n", errno, strerror(errno));
9      // Affiche dans stderr : Erreur 12 : Cannot allocate memory
10     perror("malloc");
11     // Affiche dans stderr : malloc: Cannot allocate memory
12     return EXIT_FAILURE;
13 }
14 // utilisation de tab ...
15 free(tab); // on libère la mémoire allouée dynamiquement
16 tab = NULL; // on évite une utilisation accidentelle du pointeur libéré
```

Toujours vérifier malloc, fopen, fork, etc.
perror plus simple à utiliser.

Aléatoire : rand/srand

```
1  #include <stdio.h>
2  #include <stdlib.h>
3  #include <time.h>
4
5  int main(void) {
6      // On initialise une graine (seed) à partir du temps courant
7      // time(NULL) renvoie le nombre de secondes écoulées depuis le 1er janvier 1970
8      // Comme cette valeur change à chaque seconde, on obtient une graine différente à chaque exécution
9      unsigned int seed = (unsigned int) time(NULL);
10     // srand() initialise le générateur de nombres pseudo-aléatoires avec la graine donnée
11     // Si on ne l'appelle pas, le générateur utilise par défaut la graine 1
12     // ce qui produit toujours la même séquence de nombres à chaque exécution
13     srand(seed); // à faire 1 seule fois !
14     // La graine contrôle le point de départ de la séquence pseudo-aléatoire
15     // Deux programmes lancés avec la même graine produiront exactement les mêmes "nombres aléatoires"
16     for (int i = 0; i < 10; ++i) {
17         // rand() renvoie un entier pseudo-aléatoire entre 0 et RAND_MAX
18         // En prenant rand() % 100, on limite la valeur à l'intervalle [0, 99]
19         printf("%d ", rand() % 100);
20     }
21     // Avec la graine 0, on obtiendra toujours la même suite : 83 86 77 15 93 35 86 92 49 21
22     // Avec une graine basée sur le temps (time(NULL)), la suite changera à chaque exécution
23 }
```